

Expositor: Cristian Pabelo (Facultad de Ciencias Físico Matemáticas y Naturales UNSL, cristian.pabelo.tag@gmail.com)

Autor/es: Cristian Pabelo (Facultad de Ciencias Físico Matemáticas y Naturales UNSL, cristian.pabelo.tag@gmail.com); Daniel Alejandro Jaume (Facultad de Ciencias Físico Matemáticas y Naturales UNSL, daniel.jaume.tag@gmail.com)

Definición 1: Sean  $n, r, s$  y  $t$  enteros no negativos tales que  $0 \leq t < s \leq n - 1$ . Sean  $A$  y  $B$  matrices cuadradas de orden  $r$ . Con  $C_{n,t,s}(A, B)$  denotamos la matriz circulante a bloques  $Circ(C_0, C_1, \dots, C_{n-1})$ , donde  $C_t = A$ ,  $C_s = B$ , y para todo  $h \neq s, t$ ,  $C_h = O_r$  es la matriz de ceros de orden  $r$ .

Usualmente trabajamos con  $t = 0$ , en este caso sólo escribimos  $C_{n,s}(A, B)$  en lugar de  $C_{n,0,s}(A, B)$ .

Sean  $n$  y  $s$  dos enteros. Su máximo común divisor es denotado con  $\gcd(n, s)$ . Además denotamos  $n \setminus s := \frac{n}{\gcd(n,s)}$ . Con  $[s]_n$  denotaremos la primer solución no negativa de la ecuación  $s = x \pmod n$ .

Teorema 2: Sean  $n$  y  $s$  enteros no negativos tales que  $0 < s \leq n - 1$ . Sean  $A$  y  $B$  matrices cuadradas de orden  $r$  tales que  $AB = BA$  y  $A$  es no singular. Entonces

$$\det(C_{n,s}(A, B)) = (\det(A))^n \left( \det \left( I_r - (-A^{-1}B)^{n \setminus s} \right) \right)^{\gcd(n,s)}.$$

Definición 3: Sean  $n$  y  $s$  enteros no negativos tales que  $0 < s \leq n - 1$ . Sean  $A$  y  $B$  matrices cuadradas de orden  $r$  tales que  $A^{n \setminus s} - (-B)^{n \setminus s}$  es no singular. Para cada  $i \in \{0, \dots, n - 1\}$ , definimos

$$\Omega(i) = \begin{cases} A^{\alpha_i} B^{\beta_i} (A^{n \setminus s} - (-B)^{n \setminus s})^{-1}, & \text{si } i \in R(n, s), \\ O_r, & \text{en otro caso.} \end{cases}$$

donde  $\alpha_i = n \setminus s - \vec{d}(i) - 1$  y  $\beta_i = \vec{d}(i)$  y  $\vec{d}(i)$  es tomado del digrafo  $D(C_{n,s}(1, 1))$ , asociado a la matriz  $C_{n,s}11$ , y

$$R(n, s) := \{[0.s]_n, [1.s]_n, \dots, [(n \setminus s) - 1.s]_n\},$$

También definimos la siguiente matriz circulante a bloques

$$D_{n,s}^M(A, B) := Circ((-1)^{\beta_0} \Omega(0), \dots, (-1)^{\beta_{n-1}} \Omega(n-1)),$$

donde  $\beta_i$  y  $\Omega(i)$  están dados en la Definición 3.

Teorema 4: Sean  $n$  y  $s$  dos enteros no negativos tales que  $0 < s \leq n - 1$ , y sean  $A$  y  $B$  dos matrices cuadradas de orden  $r$ . Si  $B \neq \pm A$  y  $A^{n \setminus s} - (-B)^{n \setminus s}$  es no singular, entonces  $C_{n,s}(A, B)$  es invertible y su inversa es  $D_{n,s}^M(A, B)$ .